

GeoSLAM Hub

Soluția completă de software "end to end"
pentru datele dvs. geospatiale



GeoSLAM Hub

GeoSLAM Hub & Draw este o suită software completă care transformă punctele 3D din cloud în informații acționabile și valoroase.

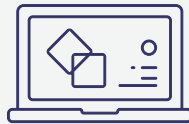
O parte din soluția de mapare mobilă completă de la GeoSLAM, GeoSLAM Hub & Draw, liderul din industria SLAM, cu funcționalități puternice de post-procesare pentru a oferi soluții complete.

De ce GeoSLAM Hub?

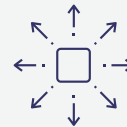
- Procesare SLAM pentru a genera nori de puncte 3D exacte din datele mobile
- Ajustarea la control permite utilizatorilor să încorporeze poziții cunoscute în SLAM, bazându-se pe calculele noastre de procesare robuste.
- Importați, vizualizați și interogați datele capturate din toate soluțiile de mapare mobilă GeoSLAM
- Fluxuri de lucru rapide și ușoare, cu funcționalitate „drag and drop” - produce livrări în câteva minute
- Oferă acuratețea datelor, fără alte măsurători



Collect



GeoSLAM Hub

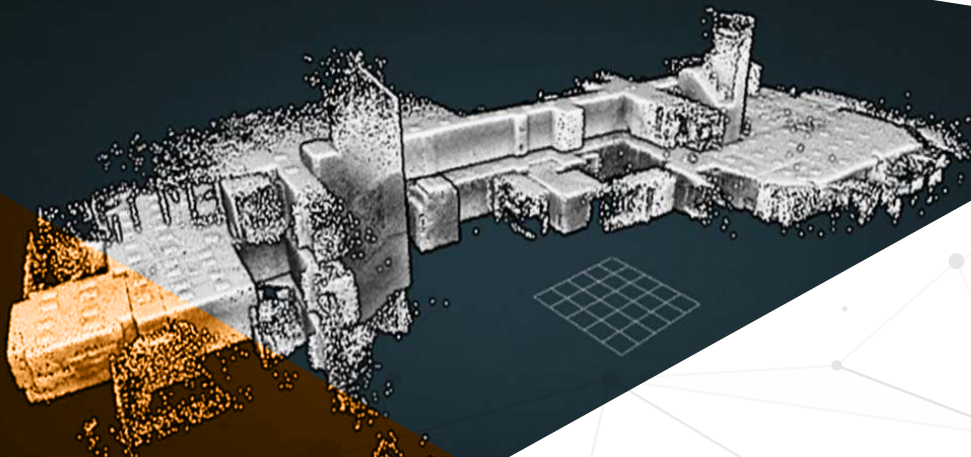


Deliverable

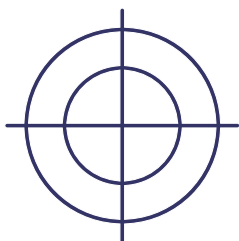
SLAM

Recunoscut la nivel mondial ca fiind cel mai robust motor SLAM din lume, SLAM-ul de la GeoSLAM a fost testat și certificat de mii de clienți în decurs de 6 ani

Mai mult, GeoSLAM Hub oferă parametri de procesare SLAM avansați, definiți de utilizator, care permit obținerea de rezultate exacte chiar și în cele mai provocatoare medii.

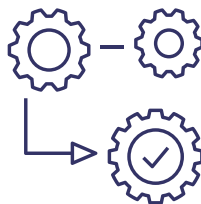


Caracteristici ale GeoSLAM Hub



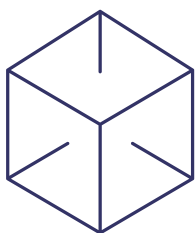
AdjuŃaŃi Controlul

Utilizând accesoriile de referinŃă ale GeoSLAM Ńi fluxul de lucru uŃor de utilizat, un utilizator poate Ńncorpora controlul extern Ńn algoritmul SLAM. Acest lucru poate ŃmbunătăŃi precizia scanării Ńn timp ce plasează datele Ńn coordonate din lumea reală.



Prelucrare avansată

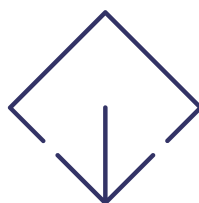
Datele colectate Ńn medii provocatoare sau restricŃionate pot fi reprocesate folosind o suită de parametri avansaŃi de procesare. Cu o funcŃionalitate simplă „slider”, utilizatorii pot reduce driftul de scanare (Ńn medii deschise), pot elimina punctele de date periferice, acorda prioritate suprafeŃelor plane (Ńn medii zgomotoase) Ńi multe altele.



VizualizaŃi Ńi adnotaŃi

Datele sincronizate din norii de puncte Ńi imaginile pot fi uŃor vizualizate Ńi examinate atâŃt Ńn 2D câŃt Ńi Ńn 3D.

Coordonatele, dimensiunile Ńi zonele pot fi extrase rapid Ńi pot fi evidenŃiate elemente importante folosind funcŃia „Note”.



Exportul

OpŃiunile de export personalizabile facilitează interoperabilitatea cu software-ul de procesare descendentă Ńi fluxurile de lucru.

Datele pot fi netezite, decimate Ńi exportate Ńn majoritatea formatelor standard ale industriei, inclusiv LAS Ńi E57.

De asemenea, datele pot fi salvate cu culori RGB, valori de umbră Ńi normale.

De ce GeoSLAM Draw?

- Creați planuri, secțiuni și elevații în 2D din datele punctelor 3D din norii de puncte în câteva minute cu module specifice aplicației dvs.
- Măsurarea rapidă a suprafeței 2D și calcularea volumului 3D din date 3D
- Vectorizarea automată a liniilor 2D permite realizarea rapidă a planurilor de pardoseală și a plafonului
- Exportați cu ușurință date pentru utilizare în pachete software CAD și GIS de la terți
- Publicați, distribuiți și colaborați cu mai mulți factori interesați
- Scanare "end to end" pentru a planifica fluxul de lucru

Livrări 2D

O gamă de instrumente simple de utilizat pentru extragerea rapidă a layout-urilor și a secțiunilor din datele norilor de puncte.

Desenați linii de secțiune și planificați prin datele norilor de puncte 3D pentru a produce puncte 2D.

Alegeți procese de vectorizare manuală sau automată pentru a genera rapid planuri de planșe, planuri de tavan sau machete de bază ale clădirilor în câteva minute.

Distribuie la nivel global

Colaborați și împărtășiți cu colegii și clienții dvs. utilizând GeoSLAM Viewer în care oamenii pot vedea imaginile sincronizate și datele din cloud de puncte 3D capturate.

Folosind GeoSLAM Draw Pro puteți, de asemenea, să publicați exporturi web inclusiv nori de puncte 3D, machete 2D și videoclipuri.

Livrări 3D

Sunt disponibile opțiuni avansate pentru furnizarea de informații 3D - ideale pentru cei care lucrează în sectorul minier și inginerie.

Rezultatele includ crearea DTM-urilor din plasă, volume, profiluri și măsurarea schimbărilor de suprafață.

GeoSLAM Hub

Rezumatul caracteristicilor

Alege pachetul potrivit pentru tine.

Pachetul Start vine standard cu toate soluțiile GeoSLAM, în timp ce Plan, BIM, Mining și Pro sunt upgrade-uri opționale.

	 Start	 Plan	 BIM	 Mining	 Pro
Import non-proprietary					
3D View					
Layout/Section					
WebExport					
Registration					
Virtual Pano					
Sketch					
Merger					
Volume					
Proprietary Formats					
Mesh					
Align/Transform					
Vectorizer					
Profiler					
PhotoMatch					
RCP Import & Export					
Elliptical Section					
Polygonal Section					
Curved Section					
Cloudexport					
4CAD					
4Revit Plugin					

Cerințe de sistem

Minimum

- Windows 10
- i7 6th Generation
- AMD Ryzen 7 (1700X)
- Integrated Graphics
- 16GB RAM
- 30GB free space
- SSD

Recomandat

- Windows 10
- i7 , i9 8th generation or greater (higher clock speed)
- AMD Ryzen 7 (2700X)
- NVIDIA GTX 1060
- 32GB RAM
- 30GB free space
- SSD

Contactează-ne

GeoSLAM Ltd.

Innovation House
Mere Way
Ruddington Fields Business Park
Nottingham
NG11 6JS

+44 (0) 1949 831 814

info@geoslam.com

[@GeoSLAMLtd](https://www.instagram.com/GeoSLAMLtd)

